

iRC Vision App Pro: Sehen, erkennen, greifen

Mit der iRC Vision App Pro automatisieren Sie Pick and Place Anwendungen mit kamerabasierter Objekterkennung. Einfach, zuverlässig und kosteneffizient.

Die App ermöglicht es, Bauteile in Echtzeit zu erkennen und direkt vom Roboter verarbeiten zu lassen. Die Integration in die iRC-Steuerung erfolgt nahtlos, sodass keine komplexen Zusatzsysteme erforderlich sind.

Auch anspruchsvollere Aufgaben lassen sich einfach umsetzen. Mehrere unterschiedliche Objekte können erkannt und gezielt unterschieden werden. So automatisieren Sie Sortier- und Zuführprozesse mit minimalem Aufwand.

Mehr Flexibilität in der Automatisierung

Die iRC Vision App Pro erkennt Objekte anhand von Form, Farbe und Größe. Zusätzlich kann die Lage des Bauteils bestimmt werden, sodass der Roboter präzise greifen kann.

Das ermöglicht stabile Prozesse, reduziert manuellen Aufwand und sorgt für gleichbleibende Qualität.

[Beispielvideo](#)

Features:

- Kompatibel mit allen USB-Kameras
- Erkennung von beliebigen Objekten anhand von Form, Farbe und Größe
- Erkennung von bis zu 5 unterschiedlichen Objekttypen **PRO**
- Winkelerkennung der Objekte
- Zugriff Objekt-Größe im Programmablauf **PRO**
- Einfache und schnelle Einbindung der Kamera in das iRC-System
- Simple Einrichtung und Kalibrierung
- Umfangreiches Video-Tutorial
- Flexible Kameraeinstellungen zur Performance-Optimierung **PRO**

Die kostenfreie Basisversion ist [hier](#) erhältlich.