

AGIBOT A3 ULTRA

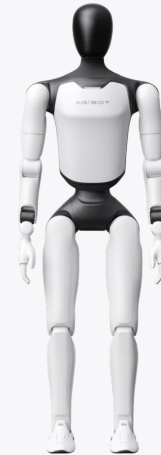
AGIBOT A3 Ultra & AGIBOT A3 Ultra Developer

Humanoide Plattform für autonome Mobilität, Wahrnehmung und Manipulation

173 cm Höhe

56 kg

51 aktive DoF



Produktüberblick

Der AGIBOT A3 Ultra ist ein erweiterter humanoider Roboter für autonome Anwendungen, High-End-Demonstrationen und interaktive Services. Die Plattform verbindet autonome Mobilität, Lokalisierung und Navigation mit visueller Servo-Manipulation, wahrnehmungsbasiertem Gehen und autonomem Laden. Der AGIBOT A3 Ultra stellt die von AGIBOT freigegebenen Hauptfunktionen bereit. Der AGIBOT A3 Ultra Developer ergänzt eine offene Plattform für Sekundärentwicklung, eigene Software, Sensorintegration und individuelle Anwendungen.

Leistungsdaten

Aktive Freiheitsgrade	51 DoF
Gelenk-Spitzendrehmoment	320 Nm
Gehen / Laufen	bis 1,8 / 5 m/s
Traglast je Arm	5 kg
Dexterous Hands	Omnihand 10, je 10 DoF

Energie & Betrieb

Batteriekapazität	1.152 Wh
Gesamtlaufzeit	bis zu 8 Stunden
Lademethoden	direkt, Wechsel, autonom
Ladezeit	bis zu 2 Stunden
Eingangsspannung	110 - 220 V

Typische Einsatzfelder

AUTONOMIE

Lokalisierung, Navigation und autonome Ladeabläufe

MANIPULATION

Visuell geführte Aufgaben mit Dexterous Hands

INTERAKTION

Interaktive Services, Präsentationen und High-End-Demos

ENTWICKLUNG

KI-Forschung und Integrationen mit der Developer-Version

Technische Daten & Varianten

AGIBOT A3 Ultra und AGIBOT A3 Ultra Developer

AGIBOT A3 ULTRA

Nutzung der von AGIBOT freigegebenen Hauptfunktionen.
Keine Sekundärentwicklung auf Plattformebene.

Mit Omnihand 10 Dexterous Hands

AGIBOT A3 ULTRA DEVELOPER

Offene Plattform für Sekundärentwicklung, eigene Software, Sensorintegration und individuelle Anwendungen.

Mit Omnihand 10 Dexterous Hands

Mechanik, Sensorik und Kommunikation

Abmessungen	173 x 52 x 30 cm
Gewicht	56 kg
Freiheitsgrade	51 aktiv
Nacken / Arme	2 / 2 x 7 DoF
Taille / Beine	3 / 2 x 6 DoF
Hände	2 x Omnihand 10
Knie-Spitzendrehmoment	320 Nm

LiDAR	Mid360
RGB-D-Kameras	D457 Brust, D415 Leiste
Weitere Wahrnehmung	binokular + Rundumsicht
Positionierung	GPS, GPS-RTK, UWB
Audio	8-Kanal-Mikrofon-Array
Interaktion	Screen, Touch, Licht
Funk	WiFi, Bluetooth, 4G/5G

Rechenplattform, Autonomie und Software

- RECHENPLATTFORM

Zwei RK3588-Basisboards und NVIDIA Thor für High-Level-Computing.
- AUTONOME MOBILITÄT

Lokalisierung, Navigation, All-Terrain Perceptual Walking und autonomes Laden.
- MANIPULATION

Visuell geführte Manipulation durch RGB-D-Sensorik und Dexterous Hands.
- ENTWICKLUNG

Sekundärentwicklung wird von der Developer-Version unterstützt.
- SYSTEMPFLEGE

Handheld-Funkterminal und intelligente OTA-Upgrades.

Interaktion und Betrieb

Ein gebogener Großbild-Screen, Schulter-Touch-Sensoren, ein 8-Kanal-Mikrofon-Array sowie Lautsprecher und omnidirektionale Statusbeleuchtung unterstützen die multimodale Interaktion. Direkte Ladung, Akkuwechsel und autonomes Laden ermöglichen unterschiedliche Betriebskonzepte. Die tatsächliche Laufzeit hängt von Einsatzbedingungen, Bewegungsgeschwindigkeit und Nutzlast ab.

Hinweis

Technische Angaben gemäß bereitgestellten Hersteller- und Produktinformationen. Änderungen vorbehalten.