

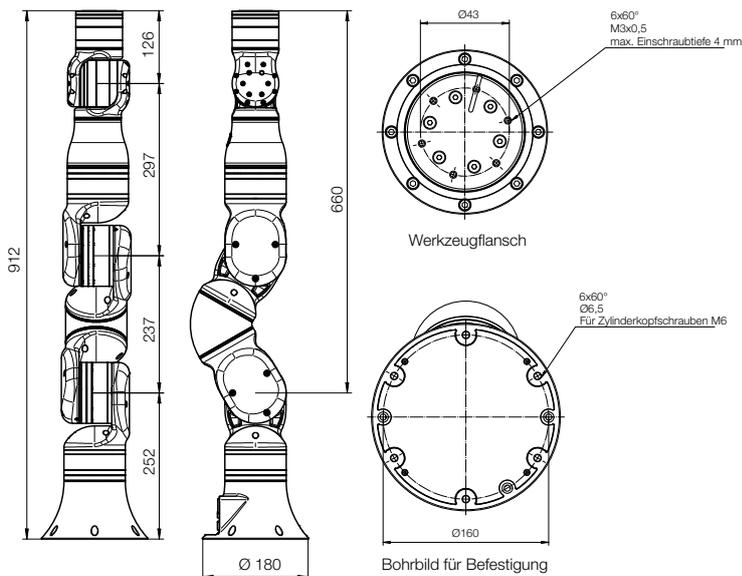
# ReBeL® Gelenkarmroboter

## ReBeL® 6 DOF



### Technische Daten

Der Produktname ReBeL® steht für "Robotic embedded-BLDC & electronics Link". Der Roboter ist aufgrund seiner kompakten und leichten Bauweise ideal für Cobot Anwendungen geeignet. So lässt er sich besonders gut bei Montageaufgaben, Qualitätsprüfungsaufgaben und den Servicebereich einsetzen. Optional bieten wir den Roboter mit 4, 5 oder 6 Freiheitsgraden sowie mit oder ohne eine Steuerung an.



### Spezifikationen zum Roboter

Technische Daten		Einheit
Max. Traglast	2	kg <sup>(1)</sup>
Reichweite	660	mm
Nennreichweite	400	mm
Dynamik	min. 7	Picks/min <sup>(2)</sup>
Eigengewicht	8,2	kg
Lineare Geschwindigkeit	0,2	m/s
Max. Geschwindigkeit	45	°/s
Ø Leistungsaufnahme	40	W
Max. Leistungsaufnahme	288	W
Temperaturen	0-40	°C <sup>(3)</sup>
Programmierung	Windows PC (IRC)	
Freiheitsgrade	6	DOF
Einbaulage	horizontal/überkopf	
Wiederholgenauigkeit	± 1	mm

- (1) Die max. Traglast steht in Relation zur Reichweite
- (2) Die Angabe bezieht sich auf den Definition Pick, siehe nächste Seite Last-/Reichweitendiagramm
- (3) Alle techn. Daten beziehen sich auf Betrieb bei Raumtemperatur (20-25 °C)
- (4) Getestet wurde in Anlehnung an die DIN EN ISO 14644-1
- (5) Bezogen auf den höchsten äquivalenten Dauerschallpegel

### Eigenschaften

Bereiche		Einheit
Reinraumklasse	4 <sup>(4)</sup>	
Lautstärke	58,2	dBA <sup>(5)</sup>
IP-Klasse	-	-
Stromversorgung	210-230	VAC
Betriebsspannung	24	V
Kabellänge	2,5	m
Roboter Farbe	schwarz/orange	

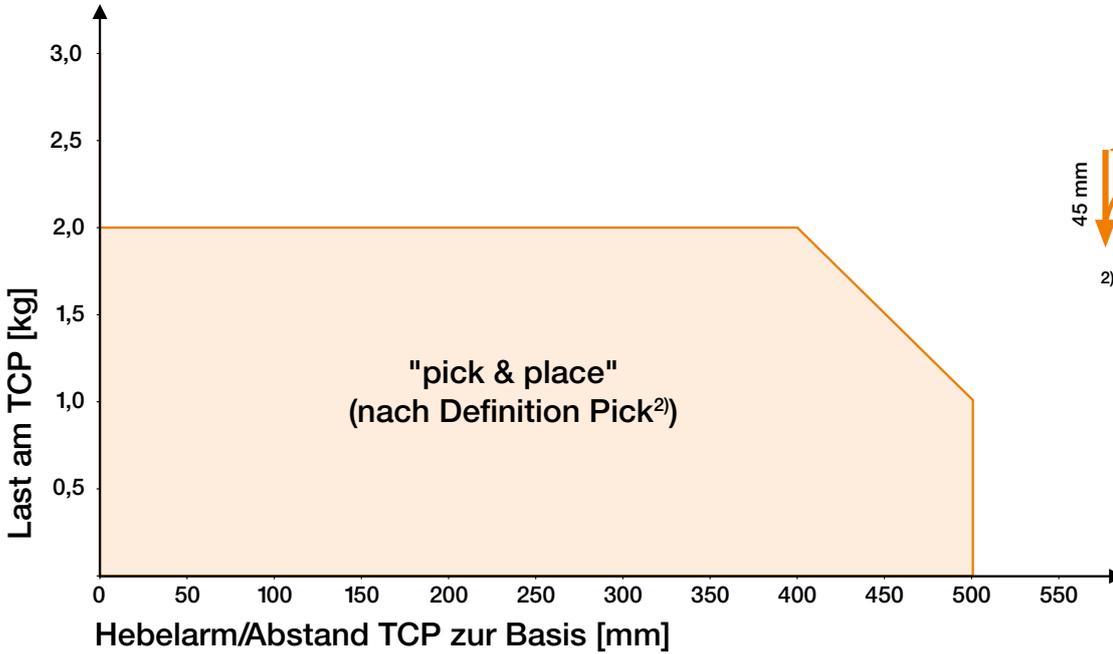
### Kommunikation

Schnittstelle	Anzahl	
<b>I/O Anschlüsse Base</b>		
Digital IN	7	
Digital OUT	7	
Spannungsversorgung	24	V
Max. Stromversorgung	1,5	A
<b>I/O Anschlüsse 4. Achse</b>		
Digital IN	2	
Digital OUT	2	
Spannungsversorgung	24	V
Max. Stromversorgung	0,75	A
Ethernet Port für:	1 Port	
Modbus	TCP/IP	
CRI-Interface	TCP/IP	



# ReBeL® Gelenkarmroboter ReBeL® 6 DOF

## Last-/Reichweitendiagramm



## Bewegung

Achse	Negativ	Positiv
Achse 1	-179°	bis +179°
Achse 2	-80°	bis +140°
Achse 3	-80°	bis +140°
Achse 4	-179°	bis +179°
Achse 5	-95°	bis +95°
Achse 6	-179°	bis +179°

## Arbeitsraum

