

公司简介

星海图人工智能科技有限公司成立于2023年9月，是一家专注于具身智能基础模型及具身智能机器人自主研发的人工智能科技公司。公司立足“整机+智能”的战略定位，始终秉持开放利他的发展理念，致力于携手全球具身智能伙伴，共同构建并持续赋能具身智能应用生态，推动具身智能技术真正融入场景、走向千家万户。

星海图坚持“From Motor to Model”的全栈自研道路，系统掌握从核心模组、本体硬件、具身数据，到端到端基础模型与算法开发工具链的完整能力体系。同时，通过严格把控供应链与制造质量体系，确保“整机+智能”产品的高效交付与持续进化。

产品咨询及购买

热线电话：4008 780 980

产品邮箱：product@galaxea-ai.com

关注我们

官方网站：<https://galaxea-ai.com>

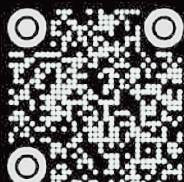
文档中心：<https://docs.galaxea-ai.com>

开源网站：<https://github.com/userguide-galaxea>

·官方微信公众号·



·官方小红书账号·



·官方飞书开发者社群·



全球顶尖开发者的首选



豪华股东阵容强力背书



星海图 具身智能体服务世界

FROM MOTOR TO MODEL



全栈具身智能硬件平台

满足一切开发需求

GALAXEA
星海图

Galaxeo
Dynamics

全链路具身智能开发平台

EDP

全栈具身数据及模型训练助手

真正加速你的具身智能研发之路

R1 Pro

仿人形通用机器人

超强性能

赋能应用落地

科研应用 | 工业场景 | 商业展示

高自由度 灵活仿人

7自由度双臂，复刻人类手臂

4自由度躯干，轻松升降/俯仰/旋转

6自由度矢量底盘，360°全向随心移动

结构精巧 匠心设计

磁吸安装，一触即合

腕部平行连杆设计，灵动自如

超强性能 场景落地

双臂峰值负载10kg

全系标配200 TOPS超强算力

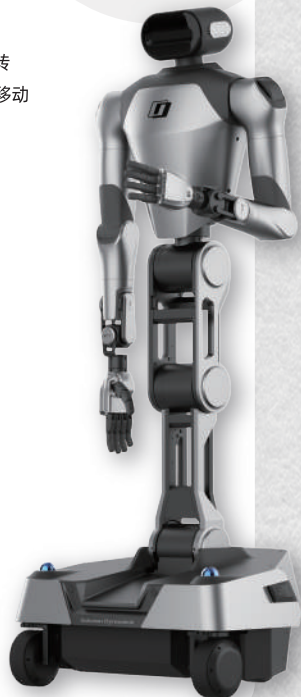
全域感知，毫秒级同步

二次开发 无限拓展

精准同步全身VR及同构遥操作

无缝接入各大仿真环境

提供模型资产



R1 Lite

具身基础模型研发首选

轻量灵活

重塑模型边界

场景应用 | 数据采集 | 算法开发

精准感知 为数据采集量身打造

标配1个头部高清双目相机

2个腕部单目深度相机

配合底盘躯干IMU协作

轻量灵活 最佳移动操作载体

6自由度双臂，末端球形关节协同作业

3自由度躯干，自由平移/升降

6自由度矢量底盘，全球独家

配套完善 加速模型验证

适配同构遥操作及全身VR遥操作

搭配数据开发平台EDP



Co-Designed with Physical Intelligence

A1X

桌面开发机械臂伴侣

灵活流畅 操作便捷

小巧灵活 上手即用

6^{DOF}

球形关节自由度

5^{KG}

峰值负载

1.2

高负载自重比



5^{M/S}

末端线速度

±0.05^{MM}

重复定位精度

- 开发
- 数据
- 教育
- 赛事

具身智能应用生态

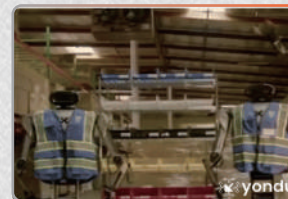
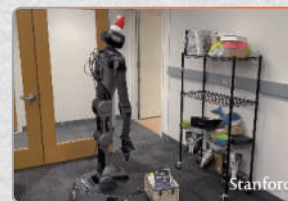
星海图既是开发者的一员，也会以开放的姿态助力开发者提供具身智能应用生态基座支持

标准硬件

开放工具

开源模型

开源数据



星海图 R1 Pro

全新一代仿人形通用机器人



高自由度，灵活仿人

7自由度双臂，复刻人类手臂
4自由度躯干，轻松升降/俯仰/旋转
6自由度矢量底盘，360°全向随心移动



结构精巧，匠心设计

磁吸安装，一触即合
腕部平行连杆设计，灵动自如



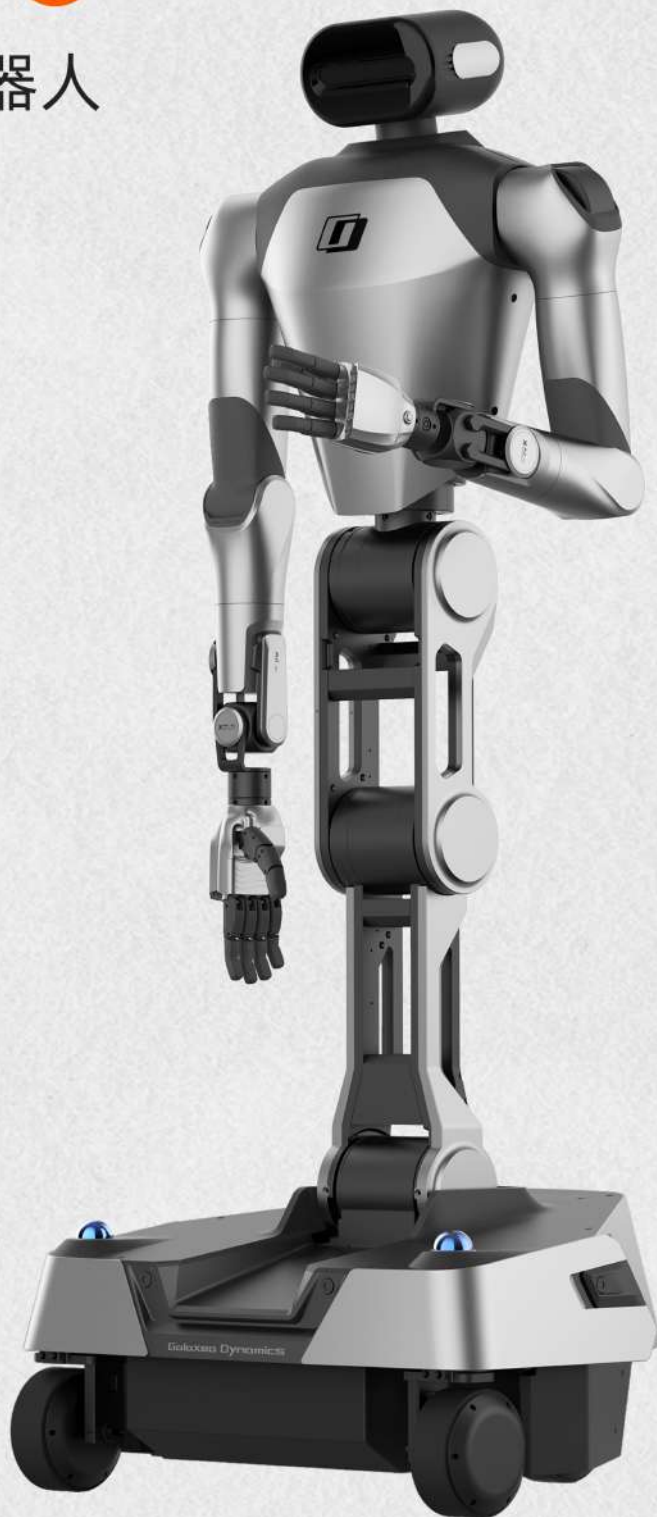
超强性能，场景落地

双臂峰值负载10kg
全系标配200 TOPS超强算力
全域感知，毫秒级同步



二次开发，无限拓展

精准同步全身VR及同构遥操作
提供模型资产，无缝接入各大仿真环境



星海图 R1 Lite

通用双臂移动操作平台 具身基础模型研发首选



轻量灵活，最佳移动操作载体

6自由度双臂，末端球形关节协同作业

3自由度躯干，自由平移/升降

6自由度矢量底盘，全球独家



精准感知，为数据采集量身打造

标配1个头部高清双目相机

2个腕部单目深度相机

配合底盘躯干IMU协作



配套完善，加速模型验证

适配同构遥操及全身VR遥操作

搭配数据开发平台EDP



支持数据采集

泛化任务应用

加速模型落地

星海图 A1X

桌面级开发机械臂伴侣



高精度控制

重复定位精度 $\pm 0.05\text{mm}$ ，
在复杂轨迹运动中保持毫秒级
响应稳定性。(以实际测量为准)



轻量化设计

采用轻量化设计，整机自重4.2KG，
额定负载3KG(连续运行)，
最大5KG负载(十分钟)。



灵活小巧

6DOF球形关节自由度，
5kg峰值负载



开放生态

支持快速转换多种末端执行器，
满足不同场景下多样化需求。

开发

数据

教育

赛事

全系列产品参数一览



R1 Pro

超强性能，场景落地



R1 Lite

全面高效，科研利器



A1X

桌面开发，最佳伴侣

关键尺寸 (cm)	身高:170 底盘宽:67.5	身高:128.1 底盘宽:59.6 躯干平台宽:67	长:60 宽:10 高:30.5
总自由度 (DOF)	26	23	6
重量 (kg)	96 (含电池)	75(含电池)	4.2
单臂自由度 (DOF)	7	6	6
机械臂工作半径 (cm)	68	60	60
单臂负载 (kg@0.6m)	额定3.5 最大5	额定3 最大5	额定3 最大5
重复定位精度(mm)	±0.1	±0.1	±0.1
最大末端线速度 (m/s)	10	5	5
末端执行器	力控平行夹爪	力控平行夹爪	力控平行夹爪（选配）
指尖夹取范围 (mm)	0-100	0-100	0-100
夹持力 (N)	额定150 峰值350	额定150 峰值350	额定150 峰值350
全身垂直工作空间 (cm)	0-200	0-170	-
躯干自由度	4	3	-
底盘自由度	6 360°全向无限移动	6 360°全向无限移动	-
底盘旋转半径 (mm)	0	0	-
架构配置	NVIDIA Jetson AGX Orin 32GB	Intel Core i9-12900HK 32GB	-
计算能力 (TOPS)	200	-	-
CPU最大频率 (GHz)	2.2	2.5	-
GPU最大频率 (MHz)	930	-	-
整机传感器配置	头部:1x双目视觉RGB相机 腕部:2x单目深度相机（选配） 底盘:5x单目相机 + 1x360°激光雷达	头部:1x双目视觉RGB相机 腕部:2x单目深度相机	-