Test en validatie

2024WP3_Lely_002
Status: Afgerond

Stakeholder impact
SI-1 Gebruikerservaring evaluatie

Vraagstukhouder:
Lely

Betrokkenen:
Wageningen Livestock Research
Lely



Kansen voor het gebruik van autonoom werkende robots voor het oogsten en voeren van vers gras

Interviews met boeren

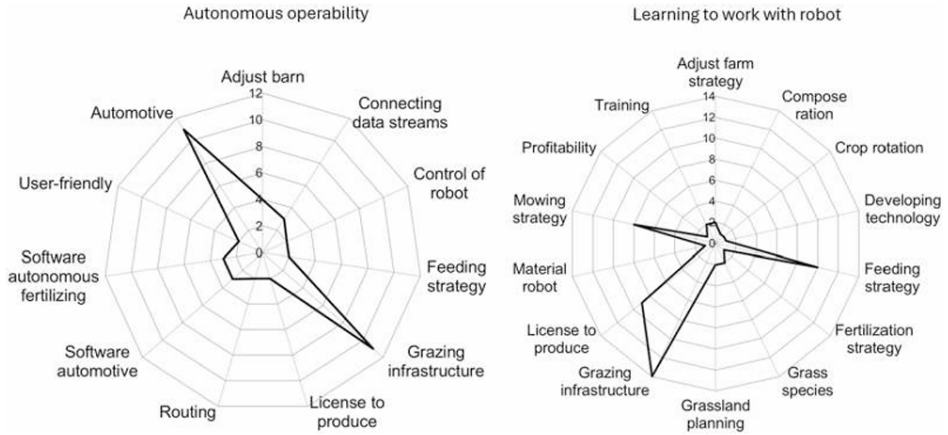


Figure 2. Topics related to autonomous operability (left) and learning to work with robot (right).

Brede kennisvraag
Inzicht verkrijgen waar agrariërs mogelijkheden zien om het management op hun bedrijf te kunnen uitvoeren met een robot die in één werkgang gras kan oogsten, bemesten en het geoogste product kan vervoederen. Wat zijn de eisen die zij stellen aan een dergelijke machine en wat zijn de uitdagingen die zij zien?

Aanpak
Er is een bijna volledig autonoom werkende robot beschikbaar die in één werkproces vers gras kan oogsten, de weide kan bemesten, het gras kan transporteren en het voer in de voerbak kan lossen. Tien Nederlandse boeren werden gevraagd naar de voordelen, nadelen, implementatie en benodigde functies voor het bedrijfsbeheer van zo'n robot. De grootte van de boerderijen varieerde van 35 tot 230 ha en de veebezetting op het weideplatform varieerde van 2,7 tot 10,0 koeien·ha−1.

Doelstelling
De informatie uit deze studie geeft richting aan de ontwikkeling van de kennis en techniek die nodig is om een dergelijke robot optimaal te kunnen inzetten door agrariërs op hun bedrijf. Verder, levert het machinebouwers kennis die hun helpen in de verdere ontwikkelen van hun technologie.

Resultaat en reflectie
Over het algemeen beschouwden boeren deze robot als een hulpmiddel dat zowel de grasproductie als het grasgebruik kon optimaliseren. Ze zagen mogelijkheden om het weideseizoen in het vroege voorjaar en de late herfst te verlengen door met de robot vers gras te oogsten wanneer de omstandigheden niet geschikt waren voor grazende koeien. De weide-infrastructuur werd genoemd als een belangrijke factor voor de werking van de robot. De resultaten zijn gepresenteerd bij European Grassland Federation, 31st EGF General Meeting 2026, Opportunities identified by dairy farmers for using autonomously operating robots to harvest and feed fresh grass - Research Portal - Wageningen University & Research.

Test en validatie

2024WP3_Lely_002
Status: Afgerond

Stakeholder impact
SI-1 Gebruikerservaring evaluatie

Vraagstukhouder:
Lely

Betrokkenen:
Wageningen Livestock Research
Lely



Document informatie

Document titel	Publieke samenvatting Graslandmanagement met Exos robot met focus op optimale grasproductie
Projecttitel	NXTGEN Agrifood
Project URL	IP1: Open Teelten - NXTGEN Hightech
Document URL	https://doi.org/10.18174/722762
Project Coördinator	Hennie van der Veen – Rusticus (WUR)
Werkpakket	IP1 Open Teelten
Werkpakket leider	Natalie Hotrum
Penvoerder	Stichting Wageningen Research
1e auteur	Joas Bos, Wageningen Livestock Research| joas.bos@wur.nl
Keywords	Graslandbeheer, autonoom voeren, melkveehouder,

Colofon

© 2026 Stichting Wageningen Research. Dit werk is gelicentieerd onder de Creative Commons CC BY-NC-ND 4.0 licentie. Deze uitgave mag worden verveelvoudigd of openbaar gemaakt voor niet-commercieel gebruik, met bronvermelding en uitsluitend in zijn geheel (delen of afgeleiden zijn niet toegestaan).

Stichting Wageningen Research is niet aansprakelijk voor eventuele schadelijke gevolgen die kunnen ontstaan bij gebruik van gegevens uit deze uitgave.

Betrokken partners

WAGENINGEN UNIVERSITY & RESEARCH wur.nl

LELY Lely.nl